

課題責任者

森 信人 京都大学 防災研究所

著者

後藤浩二*1、二宮順一*2、松本圭太*3、片海健亮*3、志村智也*4、撫佐昭裕*1.5、竹見哲也 *4、森 信人*4

*1日本電気株式会社, *²金沢大学理工研究域, *³NEC ソリューションイノベータ株式会社, *⁴京都大学防災研究所, *5 東北大学サイバーサイエンスセンター

気候変動に伴う台風災害の激甚化が懸念されている。地球温暖化時の台風による沿岸災害の定量的評価と気候 変動適応に加え、沿岸における高波・高潮・強風に対する減災が期待されるマングローブ林の減災効果の定量的評 価を目的に大気海洋波浪結合モデル(COAWST)を地球シミュレータ向けに開発してきた。本年度は COAWST の新地球 シミュレータ(ES4)への移植とさらなる計算性能向上のための計算性能評価・分析を行った。COAWST を ES4 の VE 搭載ノード(ES4VE)と CPU ノード(ES4CPU)へ移植し、2013 年の台風 Haiyan を対象とした 5 日積分のシミュレーシ ョン行い、旧地球シミュレータ(ES3)と同様の結果が得られることを確認した。また、実行時間についても、ES4VE、 ES4CPU のどちらも ES3 と同様に 24 時間以内に計算可能であることを確認した。

キーワード:モデル高度化、HPC 技術、大気海洋波浪結合モデル、台風 Haiyan

1. はじめに

台風は、洪水、地滑り、高波、高潮の原因となる主要な 気象災害の1つである。台風の大きさ、強度、経路によっ ては、熱帯・亜熱帯およびの中緯度の広い範囲に壊滅的な 被害をもたらす。例えば、2013年にフィリピンへ上陸し た台風 Haiyanによって、802百万ドルの経済的な損失が あっただけでなく、34,803人の死傷者・行方不明者とい う非常に大きな人的被害があったことが報告されている [1]。さらに、気候変動に伴い、台風がより強力になり、 災害の規模の拡大が懸念されている[2]。このような台風 による災害を軽減および防止するためには、正確な数値 予報モデルに基づくタイムリーかつ適切な警報、減災効 果のあるインフラ(例えば、防波堤などのグレイインフラ やマングローブなどのグリーンインフラ)の設置などが 必要である。

本課題の目的は、台風による沿岸災害およびマングロ ーブの減災効果を評価するため、高解像度の大気海洋波 浪結合モデルを開発することである。

今年度は、昨年度まで開発してきた高解像度大気海洋 波浪結合モデル[3][4][5]を新しい地球シミュレータ(以 降、ES4 と呼ぶ)へ移植した。また、ES4 での計算性能改善 に向けた性能評価・分析を行った。

2. 高解像度大気海洋波浪結合モデル

高解像度大気海洋波浪結合モデルは、USGS の COAWST モ デルをベースとし、大気モデル(WRF[6])、海洋モデル (ROMS[7])、波浪モデル(SWAN[8])の各モデルコンポーネ ントとそれらを結合するツールキット(MCT[9])から構成 されており、旧地球シミュレータ(ES3 と呼ぶ)では、 VPU(Vector Processor Unit)[10]の利用効率改善のため の最適化と計算負荷インバランスを改善するための各モ デルコンポーネントへの計算機資源割り当ての調整を行 うことにより、台風 Haiyan の5日間のシミュレーション を約21.6時間で実行できていた。

3. ES4 への移植と性能評価・分析

ES3 向けに最適化してきた本結合モデルを ES4 へ移植 し、まずは、ES3 での実行時間と同程度の実行時間達成を 目指す。

ES4 は計算機アーキテクチャの異なる3つの計算機から構成されたマルチアーキテクチャ型のスーパーコンピュータである[11]。まずは ES3 と同じベクトル計算機ア ーキテクチャである ES4 の VE 搭載ノード[11] の Vector Engine (以降、ES4VE) へ移植した。ES4VE への移植では、

コンパイルオプションの変更とコンパイラ指示行の変 更・置換等を行った。ES4 の CPU ノード(以降、ES4CPU) [11] への移植では、コンパイルオプションの変更だけでなく、 WRF と SWAN については、いくつかソースコードの修正も 行った。移植後の動作確認として 2013 年の台風 Haiyan の シミュレーションを ES4VE, ES4CPU それぞれで行った。 台風 Haiyan のシミュレーションに使用した結合モデルの パラメタを表 1 に示す。この実行では、ES4VE は 1412 コ アを使用し、ES4CPU では 1256 コアを使用した。5 日積分 の実行時間は、ES4VE では約 22.7 時間、ES4CPU では約 22.3 時間と、どちらも ES3 での実行時間とほぼ同等である。ま た、ES3, ES4VE 及び ES4CPU での計算結果の確認として、 台風の経路を図 1 に示す。ES4VE 及び ES4CPU の結果は、 ES3 の結果とほぼ同様の経路となっていることを確認し た。



図 1 ES3, ES4CPU 及び ES4VE における COAWST の Haiyan シミュレーション結果と観測値。

ES4 ではNEC MPI/Vector-Scalar Hybrid MPI を利用す ることで、ベクトル計算機である ES4VE とスカラー計算 機である ES4CPU を跨った MPI 並列が可能であり、モデル コンポーネントの特性に応じて、使用する計算機を選択 することができる。あるモデルコンポーネントはベクト ル計算機で実行し、それ以外のモデルコンポーネントは スカラー計算機で実行し、両者を連成して計算すること で、より効率よく計算することもできる。本年度は、各モ デルコンポーネントが ES4VE と ES4CPU のどちらに向いて いるか、各モデルコンポーネントを ES4VE と ES4CPU でそ れぞれ単独で実行し、計算性能を分析した。各コンポーネ ントのパラメタは表1と同じである。ただし、各モデルコ ンポーネントは独立して実行しており、連成はしておら ず、外力となるデータは別途用意した。使用コア数は、 ES4VE 及び ES4CPU のどちらについても、ROMS16 コア, SWAN128 コア、WRF1000 コアとした。ここでは、 Byte/FLOP(以降, B/F)の指標に着目し、各モデルコンポー ネントの性能分析を行った。B/FはES4VEにてFTRACE[12] を使用して採取した。実行時間については、ES4VE では FTRACE[12]を使用し、ES4CPUではTAU[13]を使用して、採 取した。各モデルコンポーネントにおける計算コスト上 位10ルーチン程度の実行時間とB/F値を図2、図4及び 図6に示す。また、これらのルーチンのベクトル長とベク トル演算率を図3、図5及び図7に示す。

図2、図4及び図6から、B/F値の大きいルーチンは、 ES4VE の実行時間の方が ES4CPU の実行時間よりも短い傾 向にあることが分かる。これは ES4VE のメモリバンド幅 が ES4CPU のメモリバンド幅より大きいことによるもので ある。特に ROMS (図 2) ではその傾向が顕著である。ROMS では計算コスト上位のルーチンでは B/F が 0.8 以上であ るが、SWAN(図 4)や WRF(図 6)では一部のルーチン (SINTGRL と MY JPBL)を除くと B/F 値は 0.1 以下と低く、 実行時間はES4CPUの方がES4VEよりも短いルーチンがほ とんどである。SWANのSINTGRLルーチンについては、B/F が0.28と比較的高いが、このルーチンの処理は総和型演 算がほとんどであり、さらにベクトル長が20程度と短い ため、SINTGRL の実行時間は、ES4CPU の方が ES4VE よりも 短くなったと考えられる。WRF については B/F が低いこと に加え、ベクトル長・ベクトル演算率(図7)も低いため、 ほとんどのルーチンの実行時間は、ES4CPU の方が ES4VE よりも短くなったと考えられる。ただし、WRF の F_PACK_INT と F_UNPACK_INT の 2 つのルーチンでは、3 次 元配列と1次元配列との間のデータのパッキング・アン パッキングを行っており、浮動小数点演算ないためB/Fや ベクトル長・ベクトル演算率が小さいが、実行時間は、 ES4VEの方がESCPUよりも短くなった。以上より、ROMSは ES4VEで,SWANとWARはES4CPUの実行により、演算時間 を最短にできる可能性があることを明らかにした。



図 2 ROMS における計算コスト上位ルーチンの実行時 間(ES4CPU:青棒, ES4VE:橙棒)と B/F 値(灰色点)。



図 3 ROMS おける計算コスト上位ルーチンのベクトル 長(青棒)とベクトル演算率(橙点)。







図 5 SWAN おける計算コスト上位ルーチンのベクトル 長(青棒)とベクトル演算率(橙点)。



図 6 WRF における計算コスト上位ルーチンの実行時間 (ES4CPU: 青棒, ES4VE: 橙棒) と B/F 値(灰色点)。



図 7 WRF おける計算コスト上位ルーチンのベクトル長 (青棒)とベクトル演算率(橙点)。

4. まとめと今後の予定

これまでES3 上で開発してきた COAWST 大規模モデルを ES4 へ移植し、妥当な結果が得られることを確認した。ま た、ES4 の実行時間についても、ES3 と同等の実行時間で 計算ができることを確認した。さらに、ES4VE と ES4CPU に おいて、B/F に着目して COAWST の各モデルコンポーネン トの性能評価・分析を行い、B/F の大きくかつベクトル演 算率・ベクトル長も大きいルーチンでは、ES4VE での実行 時間が ES4CPU の実行時間よりも短い傾向にあることが分 かった。特に ROMS は、B/F の大きく、ベクトル演算率・ ベクトル長も大きいルーチンが計算コスト上位を占めて おり、ES4VE での実行が適していることが分かった。SWAN は、ベクトル演算率は比較的高いが、ほとんどのルーチン で B/F がかなり小さいため、ES4CPU での実行が適してい ると考えられる。WRF は、B/F が小さい上、ベクトル長・ ベクトル演算率も小さいため、ES4CPU での実行が適して いると考えられる。今後は、各モデルコンポーネントに適 した計算機を使用し、結合モデルの実行時間の短縮と計 算機資源の有効利用を目指し、ES4VE と ES4CPU の連携計 算を行う予定である。さらに、これまで開発してきた疑似 温暖化実験の手法を、過去の日本に襲来した顕著な台風 事例等に適用し、気候変動に伴う台風強度の長期評価手 法の検証を進める予定である。

[1] Mori, N., Kato, M., Kim, S., Mase, H., Shibutani, Y., Takemi, T., Tsuboki, K., and Yasuda, T., "Local amplification of storm surge by Super Typhoon Haiyan in Leyte Gulf," Geophys, Res. Lett., 41, 5106-5113, (2014).

https://doi.org/10.1002/2014GL060689.

[2] Murakami, H., Mizuta, R., and Shindo, E., "Future changes in tropical cyclone activity projected by multi-physics and multi-SST ensemble experiments using the 60 km-mesh MRI-AGCM," Climate Dynamics, 39, 2569–2584, 2016.

[3] Mori, N., Taira, Y., Takemi, T., Ninomiya, J., Sakakura, K., Musa, A., Watanabe, O., Goto, K., and Shimura, T., "Optimization of Atmosphere-Ocean-Wave Coupled Model Using HPC Technique," Annual Report of the Earth Simulator, April 2017–March 2018, 69–70, 2019.

[4] Singh, K. S., Sakakura, K., Saha, S. Mathur, R., Sharma, C., Goto, K., Watanabe, O., and Musa, A., "Optimizations of COAWST for a Large Simulation on the Earth Simulator," 2018 IEEE International Conference on Cluster Computing (CLUSTER), Belfast, 629–636, 2018.

[5] Sakakura, K., Ninomiya, J., Goto, K., Taira, Y., Shimura, T., Musa, A., Takemi, T., and Mori, N., "Optimization of Coupled Atmosphere-Ocean-Wave Model – Test Simulation of Typhoon Haiyan –," Annual Report of the Earth Simulator, April 2019– March 2020, I-6-5 – I-6-7, 2020.

[6] Skamarock, W. C., Klemp, J. B., Dudhia, J., Gill, D. O., Barker, D., M., Duda, M. G., Huang, X.-Y., Wang, W., and Powers, J. G., "A Description of the Advanced Research WRF Version 3," NCAR Tech. Note NCAR/TN-475+STR, (2008). http://dx.doi.org/10.5065/D68S4MVH

[7] Shchepetkin, A. F. and McWilliams, J. C., "The regional oceanic modeling system (ROMS): a split-explicit, free-surface, topography-following-coordinate oceanic model," Ocean Modelling, 9(4), 347–404, (2005).

[8] Booij, N., Holthuijsen, L. H. and Ris, R. C., "The SWAN wave model for shallow water. In: Proceedings of 24th International Conference on Coastal Engineering," 1, 668–676, (1996).

[9] Larson, J., Jacob, R., & Ong, E., "The Model Coupling Toolkit: A New Fortran90 Toolkit for Building Multiphysics Parallel Coupled Models," The International Journal of High Performance Computing Applications, 19(3), 277–292, (2005).

https://doi.org/10.1177/1094342005056115

[10] Ryusuke Egawa, Kazuhiko Komatsu, Shintaro Momose, Yoko Isobe, Akihiro Musa, Hiroyuki Takizawa, and Hiroaki Kobayashi., "Potential of a modern vector supercomputer for practical applications:performance evaluation of SX-ACE," The Journal of Supercomputing, 73(9), 3948–3976, (2017).

https://doi.org/10.1007/s11227-017-1993-y

- [11] https://www.jamstec.go.jp/es/jp/system/
- [12] https://www.hpc.nec/documents/sdk/pdfs/g2at01-NEC_Ftr
- ace_Viewer_User_Guide_ja.pdf
- [13] https://www.cs.uoregon.edu/research/tau/home.php

表 1 モデルパラメタ					
大気モデル (WRF)					
項目名	値	項目名	値		
水平解像度	領域1∶3km	地表面フラックス	Monin-Obukhov(Janjic) scheme		
	領域 2:1km	(sf_sfclay_physics)			
水平格子数	(領域 1: 1334x667	大気境界層	Mellor-Yamada-Janjic TKE scheme		
	(領域 2:2001x705	(bl_pbl_physics)	-		
鉛直層数	55 層	 (sf_surface_physics)	thermal diffusion scheme		
雲微物理	lin et al. scheme	初期値・境界値データ	NCEP FNL + pseudo global warming (CO, C1, C2, and C3) GTOPO30		
(mp_physics)					
短波放射	Dudhia scheme	地形データ			
(ra_sw_physics)					
	RRTM scheme				
(ra_rw_priysrcs)					
海洋七テル(RUMS)					
項目名	値	項目名	值		
水平解像度	領域 1∶3km	初期値・境界値 データ	SODA3. 4. 2/4deg 5day + pseudo		
			global warming		
			(CO, C1, C2, and C3)		
水平格子数	領域 1:1334x667	海底地形データ	GEBCO		
鉛直層数	40 層				
波浪モデル(SWAN)					
項目名	值	項目名	值		
水平解像度	領域 1: 3km	初期値・境界値データ	初期值: computed from local wind, 境界值: NOAA WWIII Global 30 min.		
水平格子数	領域 1: 1334x667	海底地形データ	GEBCO		
方位分割数 x 周波 数分割数	36x24				

Assessment of Coastal Hazard for Recent Severe Typhoons Landfall in Japan using Coupled Atmosphere-Ocean-Wave Models

Project Representative

Nobuhito Mori Disaster Prevention Research Institute, Kyoto University

Authors

Kouji Goto *¹, Junichi Ninomiya *², Keita Matsumoto *³, Kenryo Kataumi *³, Tomoya Shimura *⁴, Akihiro Musa *^{1, *5}, Tetsuya Takemi *⁴, Nobuhito Mori *⁴

*¹ NEC Corporation, *² Kanazawa University, NEC Solution Innovators, *⁴ Kyoto University, *⁵ Tohoku University

We have developed and optimized a high-resolution, high-speed atmosphere-ocean-wave coupled model, called COAWST, in the Earth Simulator 3 (ES3) to understand the damage caused by super typhoons. Due to global warming, typhoons have become larger and more powerful, resulting in many victims and extensive infrastructure damage. In this study, we ported the model to the vector engine (VE)-equipped nodes (ES4VE) and central processing unit (CPU) nodes (ES4CPU) in the new earth simulator (ES4) and evaluated the sustained performance of the model on ES4. The model can simulate Typhoon Haiyan during its most intense five days took 22.7 hours and 22.3 hours on ES4VE and ES4CPU, respectively. We also analyzed the model for using an NEC MPI/Vector-Scalar Hybrid MPI environment. It is clarified that ES4VE is suitable for ROMS, and ES4CPU is suitable for SWAN and WRF in decreasing their execution times.

Keywords: Optimization, HPC Technique, Atmosphere-Ocean-Wave Coupled Model, Typhoon Haiyan,

1. Introduction

A typhoon is a meteorological disaster that causes floods, landslides, storm surges, and storm waves. In 2013, an enormous, extremely intense tropical cyclone struck the Philippines named Typhoon Haiyan (known as Yolanda in the Philippines). There were 34,803 casualties, and infrastructure and agricultural damage estimated at USD 802 million[1]. Global warming has been increasing the strength of typhoons, which increases the scale of their damage[2]. Therefore, a numerical simulation that can accurately estimate typhoon damage is necessary to understand the damage caused by more powerful typhoons. Therefore, we have developed a high-resolution atmosphereocean-wave coupled model, called COAWST, in the Earth Simulator 3 (ES3)[3][4][5]. In this study, we ported the model to the vector engine (VE)-equipped nodes (ES4VE) and central processing unit (CPU) nodes (ES4CPU) in the earth simulator 4 (ES4) and analyzed its sustained performance on ES4.

2. High-resolution atmosphere-ocean-wave coupled model

Our high-resolution atmosphere-ocean-wave coupled model is based on COAWST developed by the US geological survey and consists of an atmosphere model (WRF[6]), an ocean model (ROMS[7]), a wave model (SWAN[8]), and a model coupling toolkit (MCT[9]). Each model was vectorized and parallelized in ES3. A five-day simulation of the physical phenomena caused by Typhoon Haiyan used a high-resolution model with a 3-km / 1km nested atmosphere model, a 3-km ocean model, and a 3-km wave model. It took 21.7 hours using 353 nodes in ES3.

3. Porting to ES4 and performance analysis

ES4 is a multiarchitecture system that consists of three different architectural nodes; CPU nodes (ES4CPU), VE-equipped nodes (ES4VE), and graphics processing unit (GPU)- equipped nodes (ES4GPC) [10]. Generally, these nodes can perform well by vectorization of programs. To vectorize the code of COAWST on ES4VE and ES4CPU, we modified some of source codes, which were vectorized on ES3 but not on ES4VE and ES4CPU. The high-resolution simulation of the physical phenomena caused by Typhoon Haiyan during its most intense five days takes 22.7 hours and 22.3 hours using 1,412 cores of



Fig. 1 Tracks of typhon on each simulation.

Parameters	Atmosphere model (WRF)	Ocean model (ROMS)	Wave model (SWAN)
Spatial resolution	Region 1: 3 km,	Decise 1, 2 tes	Region 1: 3 km
	Region 2: 1 km	Region I: 3 km	
Number of grids	Region 1: 1334 × 667	Decimit: 1224 v. 667	Region 1: 1334 × 667
	Region 2: 2001 × 705	Region1: 1334 × 007	
Number of vertical layers	55	40	36
Initial and boundary data	NCED East Austria MCDCCT	SODA 241 1/4 day 5 days	Computed from local winds,
	NCEP Hital Attalysis, MGDSS1	SODA 3.4.1, 1/4 deg., 5 days	NOAA WWIII Global 30 min.
Topographic data	GTOP030	ŒBCO	ŒBCO
Schemes	Lin et al. scheme Dudhia scheme Monin-Obukho Janjic scheme Mellor-Yamada-Janjic TKE scheme fhermal diffusion scheme		CEN3 KOMEN

Table 1: Computational schemes and parameters.

ES4VE and 1,256 cores of ES4CPU, respectively. These execution times are about the same as that on ES3. Table 1 lists the computational schemes and parameters of COAWST. Figure 1 shows the typhoon track for each simulation, and the results on ES4VE and ES4CPU are similar to that on ES3.

ES4 has an NEC MPI/Vector-Scalar Hybrid MPI environment that supports MPI communications between ES4VE and ES4CPU, and both ES4VE and ES4CPU can be used as a single system image. Therefore, each program function of COAWST can be executed on either ES4VE or ES4CPU more suited for improving its performance. We evaluated the execution times of the main functions of COAWST on ES4VE and ES4CPU. Figures 2, 4, and 6 show the execution times and bytes per flop rate (B/Fs) of the functions in ROMS, SWAN, and WRF, respectively. Here, the blue and orange bars indicate the execution times on ES4CPU and ES4VE, respectively. The gray points indicate B/Fs. ROMS, SWAN, and WAR use 16, 128, and 1,000 cores of ES4VE and ES4CPU, respectively. Figures 3, 5, and 7 show the vector-operation ratios (V.OP RATIO) and average vector lengths (AVE. V.LENs) in ROMS, SWAN, and WRF on ES4VE, respectively.



Fig. 2 Execution times and B/F of main functions in ROMS.



Fig. 3 Vector Operation Ratios and Average Vector Lengths of main functions in ROMS.



Fig. 4 Execution times and B/F of main functions in SWAN.

In ROMS, the execution times on ES4VE are shorter than those on ES4CPU, as shown in Fig. 2. This is because of the V.OP RATIO and AVE. V.LENs are about 100% and greater than 200 at most functions, as shown in Fig. 3, respectively. Moreover, the B/Fs are larger than 0.8, as shown in Fig. 2. This means that ROMS is a memory-intensive code. Thus, ES4VE, which has a high memory bandwidth, can execute ROMS faster than ES4CPU. On the other hand, the execution times of SWAN and WRF on ES4VE are longer than those on ES4CPU. This is because V.OP RATIOS, AVE. V.LENS, and B/Fs are small, as shown in Figs. 4 to 7, and SWAN and WRF do not make full use of the characteristics of the processor in ES4VE. The evaluations show that ROMS executes on ES4VE and SWAN and WRF execute on ES4CPU to improve the performance of COAWST by using the NEC MPI/Vector-Scalar Hybrid MPI environment.



Fig. 5 Vector Operation Ratios and Average Vector Lengths





Fig. 6 Execution times and B/F of main functions in WRF.



Fig. 7 Vector Operation Ratios and Average Vector Lengths of main functions in WRF.

4. Summary

COAWST, which is an atmosphere-ocean-wave coupled model, was ported to the VE-equipped nodes (ES4VE) and CPU nodes (ES4CPU) in the new earth simulator (ES4). As a result, the high-resolution simulation of Typhoon Haiyan during its most intense five days takes 22.7 hours and 22.3 hours using 1,412 cores of ES4VE and 1,256 cores of ES4CPU, respectively. It is also clarified that ES4VE is suitable for ROMS, and ES4CPU is suitable for SWAN and WRF in decreasing their execution times.

For future work, we plan to evaluate the performance of COAWST using the NEC MPI/Vector-Scalar Hybrid MPI environment and investigate longterm effect methods of global warming on typhoon intensity through simulation using COAWST.

[1] Mori, N., Kato, M., Kim, S., Mase, H., Shibutani, Y., Takemi, T., Tsuboki, K., and Yasuda, T., "Local amplification of storm surge by Super Typhoon Haiyan in Leyte Gulf," Geophys, Res. Lett., 41, 5106-5113, (2014).

https://doi.org/10.1002/2014GL060689.

[2] Murakami, H., Mizuta, R., and Shindo, E., "Future changes in tropical cyclone activity projected by multi-physics and multi-SST ensemble experiments using the 60 km-mesh MRI-AGCM," Climate Dynamics, 39, 2569–2584, 2016.

[3] Mori, N., Taira, Y., Takemi, T., Ninomiya, J., Sakakura, K., Musa, A., Watanabe, O., Goto, K., and Shimura, T., "Optimization of Atmosphere-Ocean-Wave Coupled Model Using HPC Technique," Annual Report of the Earth Simulator, April 2017–March 2018, 69–70, 2019.

[4] Singh, K. S., Sakakura, K., Saha, S. Mathur, R., Sharma, C., Goto, K., Watanabe, O., and Musa, A., "Optimizations of COAWST for a Large Simulation on the Earth Simulator," 2018 IEEE International Conference on Cluster Computing (CLUSTER), Belfast, 629–636, 2018.

[5] Sakakura, K., Ninomiya, J., Goto, K., Taira, Y., Shimura, T., Musa, A., Takemi, T., and Mori, N., "Optimization of Coupled Atmosphere-Ocean-Wave Model – Test Simulation of Typhoon Haiyan –," Annual Report of the Earth Simulator, April 2019– March 2020, I-6-5 – I-6-7, 2020.

[6] Skamarock, W. C., Klemp, J. B., Dudhia, J., Gill, D. O., Barker, D., M., Duda, M. G., Huang, X.-Y., Wang, W., and Powers, J. G., "A Description of the Advanced Research WRF Version 3," NCAR Tech. Note NCAR/TN-475+STR, (2008). http://dx.doi.org/10.5065/D68S4MVH

[7] Shchepetkin, A. F. and McWilliams, J. C., "The regional oceanic modeling system (ROMS): a split-explicit, free-surface, topography-following-coordinate oceanic model," Ocean Modelling, 9(4), 347–404, (2005).

[8] Booij, N., Holthuijsen, L. H. and Ris, R. C., "The SWAN wave model for shallow water. In: Proceedings of 24th International Conference on Coastal Engineering," 1, 668–676, (1996).

[9] Larson, J., Jacob, R., & Ong, E., "The Model Coupling

Toolkit: A New Fortran90 Toolkit for Building Multiphysics Parallel Coupled Models," The International Journal of High Performance Computing Applications, 19(3), 277–292, (2005). https://doi.org/10.1177/1094342005056115 [10] https://www.jamstec.go.jp/es/jp/system/